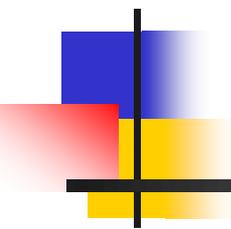
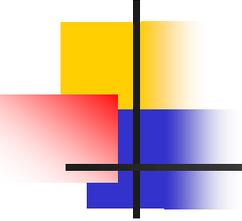


Тема 5.

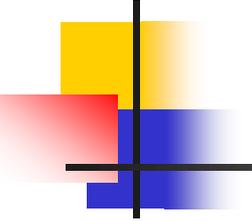


Визначений інтеграл та його властивості



План лекції:

1. Задачі, які приводять до поняття визначеного інтеграла.
2. Поняття визначеного інтеграла.
3. Властивості визначеного інтеграла.
4. Формула Ньютона-Лейбніца.
5. Методи інтегрування у визначеному інтегралі.



1. Задачі, які приводять до поняття визначеного інтеграла

Задача 1.

Обчислення площі плоскої фігури

Задача 2.

Обчислення роботи змінної сили

Обчислення площі плоскої фігури

Розглянемо криволінійну трапецію – плоску фігуру, обмежену лініями

$$y = f(x) \geq 0, \quad y = 0, \quad x = a, \quad x = b,$$

і визначимо її площу.

Обчислення площі плоскої фігури

Розіб'ємо проміжок $[a; b]$ на n частин точками x_i , $i = \overline{0, n}$ так що $a = x_0$, $b = x_n$.
Виберемо точки ξ_i так: $x_{i-1} \leq \xi_i \leq x_i$.
Побудуємо прямокутники з основою $\Delta x_i = x_i - x_{i-1}$ і висотою $f(\xi_i)$ (рис. 1).

Побудова прямокутника

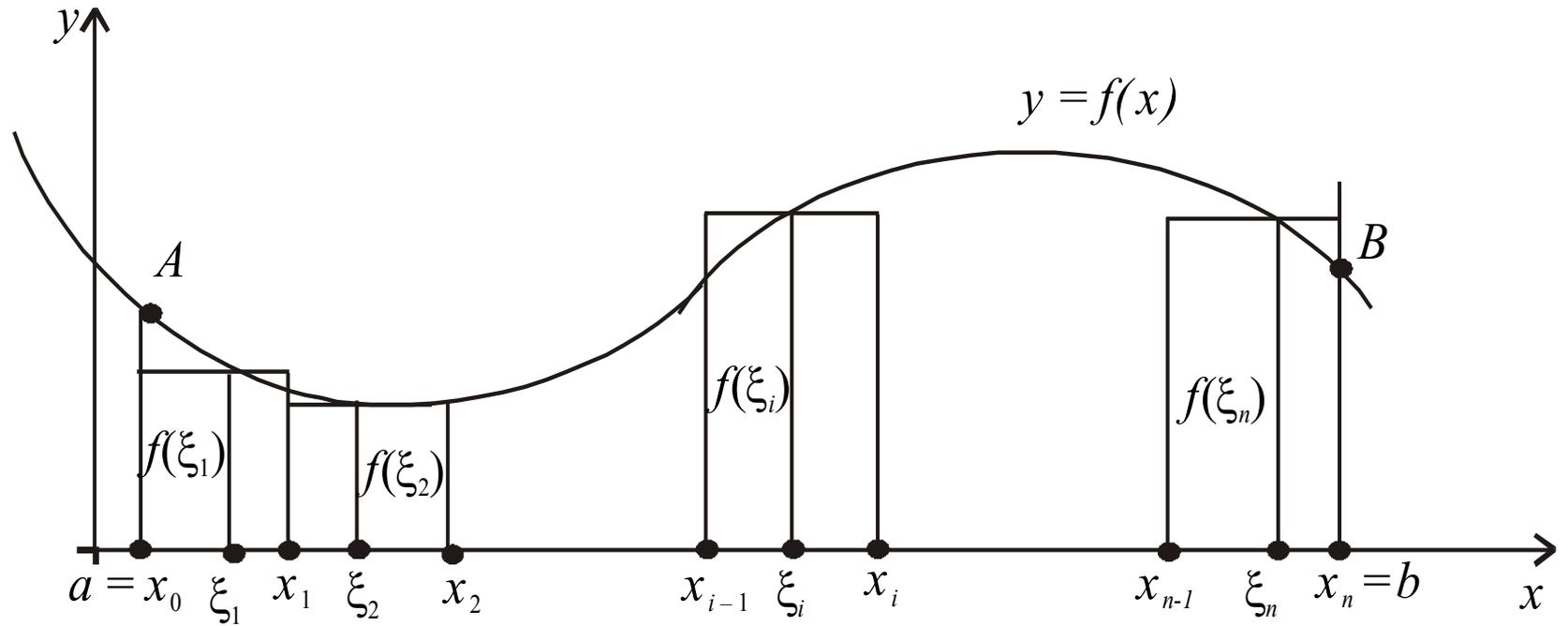


Рис. 1

Обчислення площі плоскої фігури

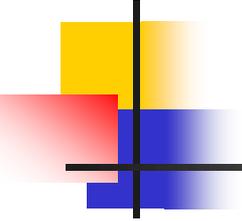
Площа елементарного прямокутника

$$\Delta S_i = f(\xi_i) \cdot \Delta x_i.$$

Площа ступінчастої фігури $\sum_{i=1}^n f(\xi_i) \cdot \Delta x_i = S_n$

буде тим менше відрізнятись від площі криволінійної трапеції, чим менша довжина $\max \Delta x_i$, тобто

$$S_{aBAb} = \lim_{\max \Delta x_i \rightarrow 0} \sum_{i=1}^n f(\xi_i) \cdot \Delta x_i.$$



Задача 2. Обчислення роботи змінної сили

Визначимо роботу змінної сили \vec{F} по переміщенню матеріальної точки із точки a в точку b на відрізку $[a; b]$ (рис. 2).

Переміщення матеріальної точки на відрізку

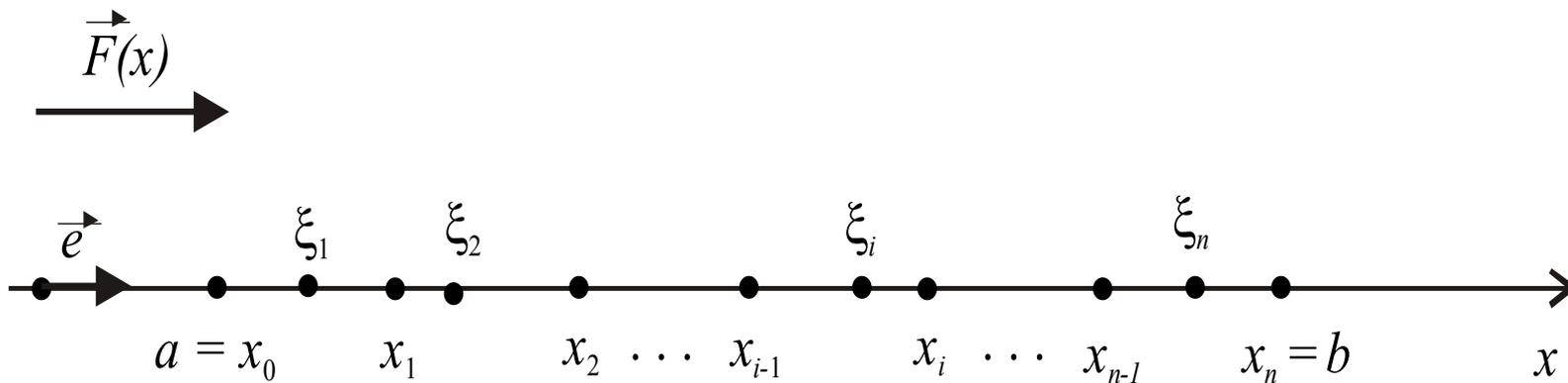
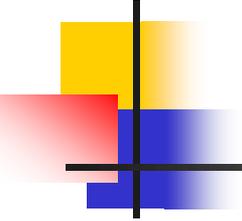


Рис. 2

Обчислення роботи змінної

СИЛИ

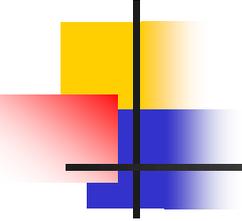


Розіб'ємо проміжок $[a; b]$ на n частин
точками $x_i, i = \overline{0, n}$. На кожному з відрізків
 $\Delta x_i = x_i - x_{i-1}$ вважатимемо, що сила стала і
дорівнює $f(\xi_i)$, де $x_{i-1} \leq \xi_i \leq x_i$.

Елементарна робота сили на відрізку

Елементарна робота сили на відрізку Δx_i
Дорівнює $\Delta A_i = f(\xi_i) \cdot \Delta x_i$. Тоді робота A сили \vec{F} на відрізку $[a; b]$ визначається так:

$$A = \lim_{\max \Delta x_i \rightarrow 0} \sum_{i=1}^n f(\xi_i) \cdot \Delta x_i.$$

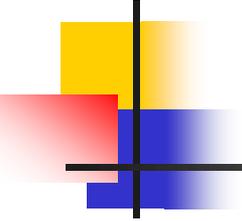


Інтегральна сума

Сума вигляду $\sum_{i=1}^n f(\xi_i) \cdot \Delta x_i$ називається

інтегральною сумою. В загальному випадку інтегральна сума може залежати від способу розбиття $[a; b]$ на частини Δx_i , а також від вибору на них точок ξ_i .

2. Поняття визначеного інтеграла



Нехай $y = f(x)$ — деяка функція, задана на проміжку $[a; b]$. Розіб'ємо $[a; b]$ на n частин точками x_i , так що

$$a = x_0 < x_1 < x_2 < \dots < x_{i-1} < x_i < \dots < x_{n-1} < x_n = b.$$

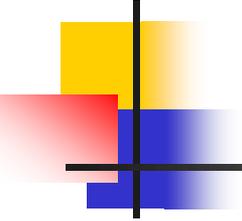
ПОНЯТТЯ ВИЗНАЧЕНОГО ІНТЕГРАЛА

Обчислимо $f(\xi_i)$, де $x_{i-1} \leq \xi_i \leq x_i$,
 $i = \overline{1, n}$, $\Delta x_i = x_i - x_{i-1}$

і складемо інтегральну суму

$$S_n = \sum_{i=1}^n f(\xi_i) \Delta x_i$$

Позначимо $\lambda = \max \Delta x_i$

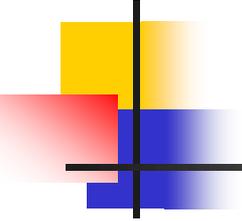


Означення

Якщо існує скінченна границя інтегральних сум S_n , при $\lambda \rightarrow 0$, яка не залежить ні від способу розбиття $[a; b]$ на частини Δx_i , ні від вибору точок ξ_i , то ця границя називається *визначеним інтегралом від функції $f(x)$ на проміжку $[a; b]$* і

позначається:

$$\int_a^b f(x)dx = \lim_{\lambda \rightarrow 0} \sum_{i=1}^n f(\xi_i) \Delta x_i$$



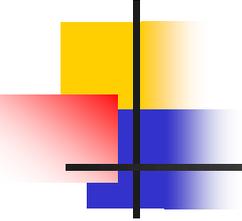
Означення

З означення випливає, що визначений інтеграл $\int_a^b f(x)dx$ залежить від функції $f(x)$

та проміжку $[a; b]$ і не залежить від того, якою буквою позначена змінна

інтегрування:

$$\int_a^b f(x)dx = \int_a^b f(t)dt.$$

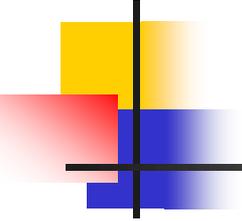


Означення

Функція, для якої на проміжку $[a; b]$ існує визначений інтеграл $\int_a^b f(x)dx$

називається *інтегрованою на цьому проміжку*.

Далі буде показано, що всі неперервні функції є інтегрованими.



Геометричний зміст визначеного інтеграла

Якщо

$$f(x) \geq 0, \quad x \in [a; b]$$

то

$$\int_a^b f(x) dx$$

дорівнює площі відповідної
криволінійної трапеції (рис. 1).

3. Властивості визначеного інтеграла

I. Сталий множник можна виносити за знак визначеного інтеграла:

$$\int_a^b k \cdot f(x) dx = kc \cdot \int_a^b f(x) dx.$$

Властивості визначеного інтеграла

II. Якщо $f_1(x)$ та $f_2(x)$ інтегровані на $[a; b]$, то

$$\int_a^b (f_1(x) \pm f_2(x)) dx = \int_a^b f_1(x) dx \pm \int_a^b f_2(x) dx.$$

Властивості визначеного інтеграла

III. Якщо у визначеному інтегралі поміняти місцями межі інтегрування, то інтеграл змінить свій знак на протилежний:

$$\int_a^b f(x)dx = -\int_b^a f(x)dx.$$

Властивості визначеного інтеграла

IV. Визначений інтеграл з однаковими межами інтегрування дорівнює нулю:

$$\int_a^a f(x) dx = 0.$$

Властивості визначеного інтеграла

V. Якщо $f(x)$ – інтегрована на проміжках: $[a; b]$, $[a; c]$, $[c; b]$, то:

$$\int_a^b f(x)dx = \int_a^c f(x)dx + \int_c^b f(x)dx.$$

Властивості визначеного інтеграла

VI. Якщо $f(x) = c = \text{const}$,

то
$$\int_a^b c dx = c \cdot (b - a).$$

Властивості визначеного інтеграла

VII. Якщо $f(x)$ функція інтегрована на і

$f(x) \geq 0$ для всіх $x \in [a, b]$, то

$$\int_a^b f(x) dx \geq 0.$$

Властивості визначеного інтеграла

VIII. Якщо $f(x)$, $g(x)$ — інтегровані на $[a, b]$, причому $f(x) \geq g(x)$ для

$$x \in [a, b], \text{ то } \int_a^b f(x) dx \geq \int_a^b g(x) dx.$$

Властивості визначеного інтеграла

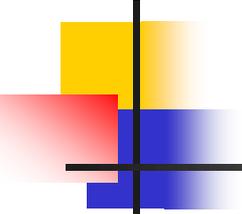
ІХ. Якщо $f(x)$ — інтегрована на $[a, b]$, причому $m \leq f(x) \leq M$ для $x \in [a, b]$,

то $m(b - a) \leq \int_a^b f(x) dx \leq M(b - a)$.

Властивості визначеного інтеграла

X. Теорема про середнє. Якщо функція $f(x)$ — неперервна для $x \in [a, b]$, то знайдеться така точка $c \in [a, b]$, що:

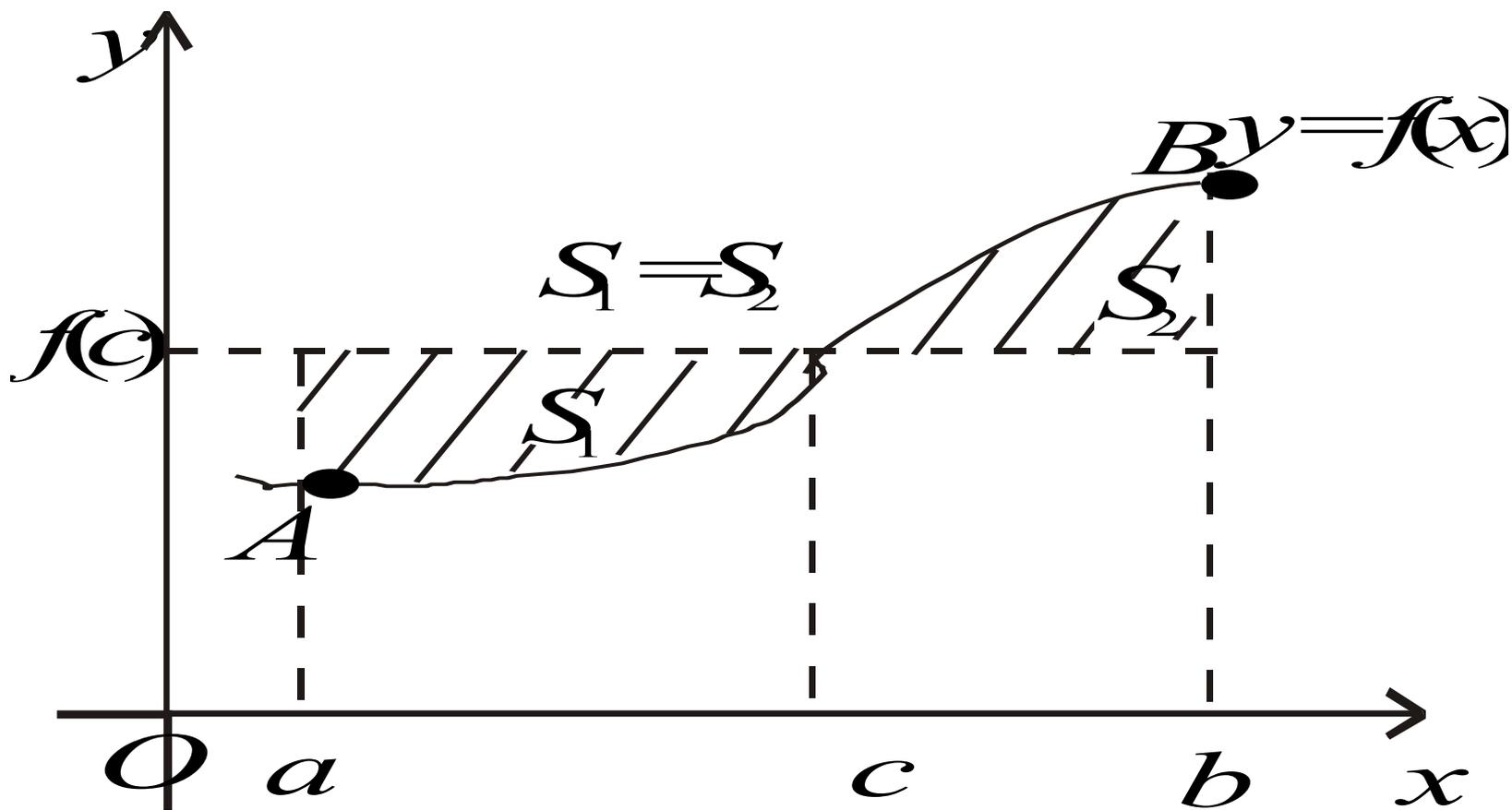
$$\int_a^b f(x)dx = f(c) \cdot (b - a)$$



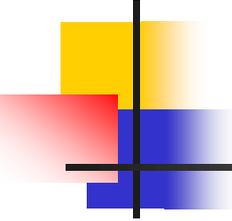
Геометричний зміст теореми про середнє:

Існує прямокутник зі сторонами $f(c)$, $c \in [a, b]$ та $b - a$, рівновеликий криволінійній трапеції $aABb$ за умови, що функція $f(x) \geq 0$ і неперервна на проміжку $[a; b]$ (рис. 3).

Прямокутник

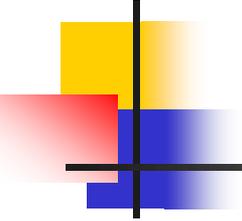


4. Формула Ньютона-Лейбніца



Розглянемо інтеграл $\Phi(x) = \int_a^x f(t)dt$ який є функцією від верхньої межі інтегрування.

Теорема. Якщо функція $f(x)$ неперервна для будь-якого $x \in [a; b]$, то похідна від інтеграла зі змінною верхньою межею інтегрування дорівнює підінтегральній функції, тобто

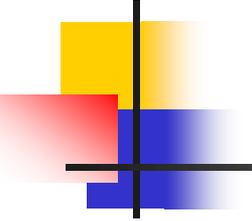


Наслідки

$$\Phi'(x) = \left(\int_a^x f(t) dt \right)' = f(x).$$

Наслідок 1. Визначений інтеграл зі змінною верхньою межею від функції $f(x)$ є первісною для цієї функції.

Наслідок 2. Будь-яка неперервна функція на проміжку $[a; b]$ має на цьому проміжку первісну, зокрема, функцію $\Phi(x) = \int_a^x f(t) dt$.



Формула Ньютона-Лейбніца

Позначивши $F(b) - F(a) = F(x) \Big|_a^b$ розглянемо

формулу Ньютона-Лейбніца, яка встановлює зв'язок між визначеним та невизначеним інтегралами

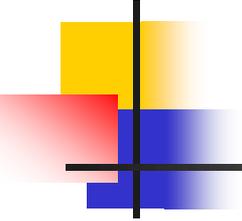
$$\int_a^b f(x) dx = F(x) \Big|_a^b = F(b) - F(a)$$

5. Методи інтегрування у визначеному інтегралі

Якщо $f(x)$

— неперервна на відрізку $[a; b]$ а функція $x = \varphi(t)$ неперервна разом зі своєю похідною $\varphi'(t)$ на $[\alpha; \beta]$ причому $\varphi(\alpha) = a$, $\varphi(\beta) = b$ то

Метод заміни змінної



$$\int_a^b f(x) dx = \int_{\frac{x}{t} \Big| \frac{a}{\alpha} \Big| \frac{b}{\beta}} dx = \varphi'(t) dt; = \int_{\alpha}^{\beta} f(\varphi(t)) \cdot \varphi'(t) dt.$$

$x = \varphi(t),$

Метод інтегрування частинами

Якщо функції $u = u(x)$ і $v = v(x)$ мають неперервні похідні для $x \in [a; b]$, то

$$\int_a^b u dv = (uv) \Big|_a^b - \int_a^b v du.$$